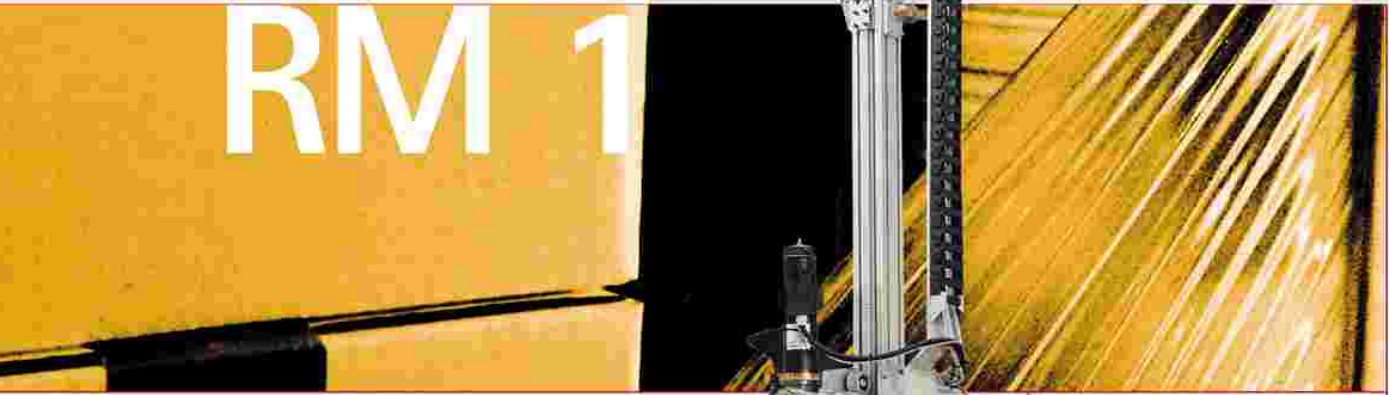


DNC[®]

RM 1



Robot manipulador para el paletizado de cajas
Automatic pick-and-place robot for case palletizing
Robot manipulateur pour palletisser des caisses

RM 1

Robot manipulador para el paletizado de cajas

CARACTERÍSTICAS

El robot manipulador RM-1, reúne todas las posibles prestaciones y versatilidades de un robot de ejes cartesianos. Desde el camino de rodillos incorporado dentro del RM-1 se puede cojer un producto y llevarlo a una determinada posición en un palet. El cerebro que lo mueve es un control numérico de tres o cuatro ejes que incorpora un autómata programable para las funciones auxiliares. El RM-1 es capaz de cojer con ventosas, pinzas u otros sistemas, objetos de diferentes tamaños y formas y colocarlos en diferentes posiciones, elaborando un mosaico en el palet. Una vez programado basta seleccionar el numero de programa y él repetirá ese proceso cuantas veces se desee de manera repetitiva y automática.

EQUIPAMIENTO STANDARD

- 4 Control numérico de 3 o 4 ejes.
- 4 Camino de rodillos incorporado.
- 4 Cuarto eje con giro 90° o 180°.
- 4 Protecciones metálicas.
- 4 Estructura autosoportante sin necesidad de contrapesos.
- 4 Servomotores para accionamiento ejes.

CARACTERÍSTICAS TÉCNICAS

Dimensiones de las cargas

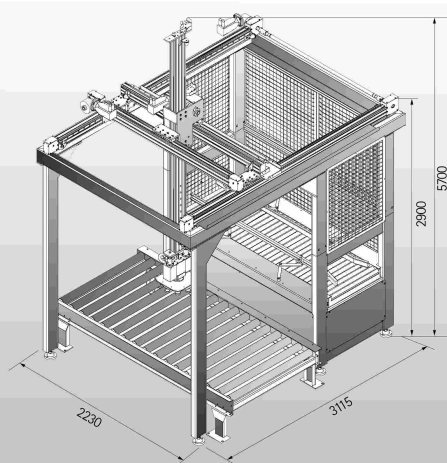
- Altura máxima (palet incl.) 1900. Opcional otras alturas.
- Para palets hasta 1200 x 1200.
- Peso máximo a manipular 50 kg.

Datos técnicos

- Peso total: 850 kg.
- Tensión eléctrica : III+N, III ó Monofásica.
- Potencia de consumo: 6 kW.
- Velocidad : 7 operaciones/minuto.
- Control por CNC + autómata programable.

OPCIONES

- Posibilidad de paletizar 2, 3 o 4 palets.
- Diferentes sistemas de sujeción del producto.
- Diferentes alturas de carga.
- Diferentes pesos a manipular.
- Diferentes medidas de palets.
- Posibilidad de incorporar camino de rodillos para entrar/evacuar palet.
- Inox, etc.
- Posibilidad de incorporar almacén de palets.
- Otras opciones, consultar.



RM 1

Automatic pick-and-place robot for case palletizing

FEATURES

The pick-and-place robot RM-1 meets all the expected performance for a 3 or 4 cartesian axis robot. From the built-in infeed conveyor, the RM-1 can pick the product and place it onto a pallet. The unit is geared by a 3-axis digital control featuring a PLC for the auxiliary functions. The RM-1 can be fitted with vacuum cups, clamps or other means to pick objects of several sizes and shapes and place them in any type of pattern onto the pallet. Once it has been programmed, it takes only selecting the required program to have the sequence and pattern repeated as many times as required.

OPERATIVE FEATURES

- 4 3 or 4 -axis digital control.
- 4 Built roller conveyor.
- 4 4th axis with 90° or 180° rotation.
- 4 Metal grid guards.
- 4 Self supporting frame, without counterweight.
- 4 Servomotors for axis drive.

TECHNICAL FEATURES

Load dimensions

- Palletized load max. height, incl. pallet: 1900 mm. Other height upon request.
- Pallet size up to 1200 x 1200 mm.
- Max. handled weight: 50 Kg.

Technical data

- Total weight: 850 Kg.
- Electrical power: single phase, III phase or III + neutral.
- Power consumption: 6 kW.
- Output: 7 loads/min.
- Digital control system fitted with PLC.

OPTIONS

- 2, 3 or 4 pallet loading.
- Alternative load holding systems.
- Different programmable load heights.
- Wide range of weights acceptable.
- Possibility to attach infeed/outfeed conveyors.
- Stainless steel version.
- Possibility to attach pallet magazine.
- Other specific adaptations upon request.

