



Tornillo de cabeza alomada con huella Ph2 Ø4 mm y longitud de caña de 16 mm para roscar en plástico.



APLICACIÓN:

Atornillador para fijar carcasa de plástico en altavoz, con dificultad de acceso. Para solucionar esta dificultad se ha diseñado un sistema de aspiración con boquilla para recoger tornillos en el dosificador y colocarlo en el punto de atornillado, con paredes muy altas. La unidad atornilla 6 tornillos por pieza y va instalada sobre un banco de montaje manual con un robot XYZ.

El Robot cartesiano JR750 para aplicación de atornillado habilita una línea de ensamble automática con una pequeña inversión, una fácil utilización de la tecnología más avanzada. Destacamos las siguientes características:

- Alimentador de tornillos con dosificación semiautomática y vibrador insonorizado con tapa flexible.
- Motor eléctrico de corriente continua.
- Adaptador a robot con compensador.
- Kit de alimentación
- Sencillo reglaje del par y fácil sustitución de la herramienta
- Accesibilidad a zonas de atornillado con orografía dificultosa y profunda.
- Programación sencilla.



AB1000R para robot

Nº de máquina: M-985



Tornillo avellado con huella PZ1 Ø2.8 mm. y longitud de caña de 9 mm. para roscar en plástico.



APLICACIÓN:

Atornillador para fijar cazoleta de chapa en carcasa de plástico con dificultad de acceso. Para solucionar esta dificultad se ha diseñado un cabezal pequeño con pinzas.

Unidad de atornillado AB1000R sobre robot SCARA JSR 4403.

- Alimentación automática del tornillo.
- Envío preciso del tornillo con cabezal antivuelco y flotante.
- Motor eléctrico de corriente continua.
- Adaptador a robot con sistema flotante de compensación.
- Kit de alimentación.
- Fácil sustitución de la herramienta.
- Sencillo reglaje de par.
- Alimentador/adaptador de señales especial L-290.
- Útil guía herramienta para programar los puntos de atornillado. Programación sencilla.
- Vibrador insonorizado tipo AB.





Tornillo con cabeza alomada con huella PZ1 Ø2.8 mm. y longitud de caña de 12 mm para roscar en plástico.



APLICACIÓN:

Atornillador para fijar carcasa de plástico en una picadora, también de plástico, con dificultad de acceso debido al alojamiento del tornillo. Para solucionar esta dificultad se ha diseñado un sistema de aspiración con boquilla para atornillar en el punto de acceso difícil. La unidad atornilla 4 tornillos por pieza.

El Robot Scara JSR4403 para aplicación de atornillado habilita una línea de ensamble automática con una pequeña inversión, una fácil utilización de la tecnología más avanzada y de fácil programación. Destacamos las siguientes características:

- Alimentador de tornillos Quicher NJR-45 equipado con un dosificador paso a paso que presenta el tornillo en posición de recogida.
- Motor eléctrico de corriente continua.
- Adaptador a robot con sistema flotante de compensación.
- Kit de alimentación.
- Fácil sustitución de la herramienta.
- Sencillo reglaje de par..
- Alimentador/adaptador de señales especial L-290.
- Boquilla de aspiración para recoger el tornillo y posicionarlo en el punto de atornillado.
- Accesibilidad a zonas de atornillado con orografía dificultosa y profunda.
- Protección perimetral con fácil acceso a las zonas de la máquina.





Tornillo con cabeza alomada con huella PZ1 Ø2.8 mm. y longitud de caña de 12 mm para roscar en plástico.

APLICACIÓN:

Atornillador para fijar carcasa de plástico de picadora con dificultad de acceso por las paredes laterales muy altas y montaje en línea, FMS. Para solucionar esta dificultad se ha diseñado un sistema de aspiración con boquilla para recoger los tornillos del alimentador y colocarlos en el punto de atornillado. La unidad atornilla 4 tornillos por pieza. Y esta instalada sobre robot Scara que soporta el sistema de atornillado.

El Robot Scara JSR4403 para aplicación de atornillado habilita una línea de ensamble automática con una pequeña inversión, una fácil utilización de la tecnología más avanzada. Destacamos las siguientes características:

- Alimentador de tornillos Quicher NJR-45 equipado con un dosificador paso a paso que presenta el tornillo en posición de recogida.
- Motor eléctrico de corriente continua.
- Adaptador a robot con sistema flotante de compensación.
- Kit de alimentación.
- Fácil sustitución de la herramienta.
- Sencillo reglaje de par.
- Alimentador/adaptador de señales especial L-290.
- Boquilla de aspiración para recoger el tornillo y posicionarlo en el punto de atornillado.
- Accesibilidad a zonas de atornillado con orografía dificultosa y profunda.
- Protección perimetral con fácil acceso a las zonas de la máquina.
- Carrera neumático adicional.
- Programación sencilla.

